

1. **Дать определение единичной, нулевой, верхней треугольной и нижней треугольной матрицы**
 - Единичная матрица — та, где по главной диагонали располагаются единицы, а все остальные элементы — нули
 - Нулевая матрица — та, где все элементы равны 0
 - Верхнетреугольная матрица — квадратная матрица, в которой все элементы ниже главной диагонали равны нулю
 - Нижнетреугольная матрица — квадратная матрица, в которой все элементы выше главной диагонали равны нулю
2. **Дать определение равенства матриц**
 - Две матрицы A и B называются равными ($A = B$), если они имеют одинаковое число строк и одинаковое число столбцов и их соответствующие элементы равны.

$$A = B, \text{ если } a_{ij} = b_{ij}$$
3. **Дать определение суммы матриц и произведения матрицы на число**
 - Суммой матриц A и B одного размера называется матрица $C = A + B$ такого же размера, получаемая из исходных путем сложения соответствующих элементов:

$$A_{m \times n} + B_{m \times n} = C_{m \times n}; c_{ij} = a_{ij} + b_{ij}, i = \overline{1; m}, j = \overline{1; n}$$
Складывать можно только матрицы одинакового размера
 - Произведением матрицы A на ненулевое число λ называется матрица $B = \lambda A$ того же порядка, полученная из исходной умножением на заданное число всех ее элементов

$$B = \lambda A \implies b_{ij} = \lambda a_{ij}$$
4. **Дать определение операции транспонирования матриц**
 - Транспонирование матрицы - это операция над матрицей, когда ее строки становятся столбцами с теми же номерами
5. **Дать определение операции умножения матриц**
 - Произведением матрицы $A_{m \times n}$ на матрицу $B_{n \times k}$ называется матрица $C_{m \times k}$ такая, что элемент матрицы C, стоящий в i -ой строке и j -ом столбце, т.е. элемент c_{ij} , равен сумме произведений элементов i -ой строки матрицы A на соответствующие элементы j -ого столбца матрицы B
6. **Сформулировать свойства ассоциативности умножения матриц и дистрибутивности умножения относительно сложения**
 - Ассоциативность: $(A \cdot B) \cdot C = A \cdot (B \cdot C)$
 - Дистрибутивность: $A \cdot (B + C) = A \cdot B + A \cdot C; (A + B) \cdot C = A \cdot C + B \cdot C$
7. **Привести пример, показывающий, что умножение матриц некоммукативно**

$$A = \begin{pmatrix} 3 & -2 \\ 1 & -5 \end{pmatrix} \text{ и } B = \begin{pmatrix} -2 & 1 \\ 4 & 0 \end{pmatrix}.$$

$$AB = \begin{pmatrix} -14 & 3 \\ -22 & 1 \end{pmatrix}, \text{ а } BA = \begin{pmatrix} -5 & -1 \\ 12 & -8 \end{pmatrix}.$$
 - Пример:
8. **Дать определение обратной матрицы**
 - Обратная матрица A^{-1} — матрица, произведение которой на исходную матрицу A равно единичной матрице E: $A \cdot A^{-1} = A^{-1} \cdot A = E$
9. **Записать формулы для нахождения обратной матрицы к произведению двух обратимых матриц и для транспонированной матрицы**
 - $(A \cdot B)^{-1} = B^{-1} \cdot A^{-1}$
 - $(A^T)^{-1} = (A^{-1})^T$
10. **Сформулировать критерий существования обратной матрицы**
 - Для того, чтобы квадратная матрица A имела обратную, необходимо и достаточно, чтобы она была невырожденной, т.е. $|A| \neq 0$

11. **Дать определение присоединенной матрицы и записать формулу для вычисления обратной матрицы**

- Матрица \tilde{A} называется присоединенной к квадратной матрице A , если элементы матрицы \tilde{A} равны алгебраическим дополнениям соответствующих элементов матрицы A

$$A^{-1} = \frac{1}{|A|} \cdot \tilde{A}^T$$

- Формула:

12. **Перечислить элементарные преобразования матриц**

- Умножение строки/столбца на ненулевое число
- Перестановка строк/столбцов
- Прибавление к одной строке/столбцу матрицы другой ее строки/столбца, предварительно умноженной на некоторое ненулевое число

13. **Записать формулы Крамера для решения системы линейных уравнений с обратной матрицей**

- Пусть Δ - определитель матрицы системы, а Δ_n - определитель матрицы, полученной заменой n -го столбца на столбец свободных членов:

$$\Delta = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix}, \quad \Delta_{x_1} = \begin{vmatrix} b_1 & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ b_2 & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ b_n & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix} \quad \dots$$

$$x_1 = \frac{\Delta_{x_1}}{\Delta}; \dots; x_n = \frac{\Delta_{x_n}}{\Delta}$$

14. **Дать определение минора. Какие миноры называются окаймляющими для данного минора матрицы?**

- Минором M_{ij} к элементу a_{ij} определителя n -го порядка называется определитель $(n - 1)$ -го порядка, полученный из исходного вычеркиванием i -той строки и j -того столбца
- Минор $(r + 1)$ -го порядка, внутри которого лежит выбранный минор r -го порядка, называется окаймляющим для данного минора

15. **Дать определение базисного минора и ранга матрицы**

- В матрице A минор порядка r называется базисным, если он не равен нулю, а все миноры порядка $r + 1$ и выше равны нулю или не существуют вовсе, т.е. r совпадает с меньшим из чисел m или n
- Ранг матрицы — наивысший порядок минора матрицы, отличного от нуля

16. **Сформулировать теорему о базисном миноре**

- Столбцы матрицы A , входящие в базисный минор, образуют линейно независимую систему. Любой столбец матрицы A линейно выражается через остальные столбцы из базисного минора

17. **Сформулировать теорему об инвариантности ранга при элементарных преобразованиях матрицы**

- При элементарных преобразованиях строк/столбцов матрицы ее ранг не меняется

18. Перечислить различные формы записи системы линейных алгебраических уравнений СЛАУ. Какая СЛАУ называется совместной?

- Векторная форма записи:

$$A_1x_1 + A_2x_2 + \dots + A_nx_n = B$$

$$A_j = \begin{pmatrix} a_{1j} \\ a_{2j} \\ \dots \\ a_{mj} \end{pmatrix}, \quad j = 1, 2, 3, \dots, n; \quad B = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \dots \\ b_m \end{pmatrix}$$

где:

- Матричная форма записи:

$$A \cdot X = B$$

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix}, \quad X = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \dots \\ x_n \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \dots \\ b_m \end{pmatrix}$$

где:

- СЛАУ называется совместной, если она имеет, хотя бы одно решение

19. Дать определение однородной и неоднородной СЛАУ

- Однородная СЛАУ — это СЛАУ, у которой все свободные члены равны нулю
- В противном случае ее называют неоднородной ($\neq 0$)

20. Сформулировать критерий Кронекера-Капелли совместности СЛАУ

- СЛАУ совместна тогда и только тогда, когда ранг матрицы системы равен рангу расширенной матрицы

21. Сформулировать теорему о свойствах решений однородной СЛАУ

- Если столбцы $x^{(1)}, x^{(2)}, \dots, x^{(n)}$ — решения однородной СЛАУ $Ax = 0$, то любая их линейная комбинация также является решением этой системы

22. Дать определение фундаментальной системы решений ФСР однородной СЛАУ

- Любой набор из $k = n-r$ линейно независимых столбцов, являющихся решениями однородной СЛАУ $Ax = 0$, где n — количество неизвестных в системе, а r — ранг ее матрицы A , называют фундаментальной системой решений этой однородной СЛАУ

23. Сформулировать теорему о существовании ФСР однородной СЛАУ

- Пусть дана однородная СЛАУ $Ax = 0$ с n неизвестными и $Rg(A) = r$. Тогда существует набор из $k = n-r$ решений $x^{(1)}, \dots, x^{(k)}$ этой СЛАУ, образующих фундаментальную систему решений

24. Сформулировать теорему о структуре общего решения однородной СЛАУ

- Любое решение однородной системы линейных уравнений определяется формулой

$$X = C_1 \cdot X_1 + C_2 \cdot X_2 + \dots + C_{n-r} \cdot X_{n-r}$$

где: X_1, X_2, \dots, X_{n-r} — фундаментальная система решений однородной системы линейных уравнений

C_1, C_2, \dots, C_{n-r} — произвольные постоянные

25. Сформулировать теорему о структуре общего решения неоднородной СЛАУ

- Любое решение неоднородной системы линейных уравнений определяется формулой

$$X_{o.n.} = X_{ч.н.} + C_1 \cdot X_1 + C_2 \cdot X_2 + \dots + C_{n-r} \cdot X_{n-r}$$

где: $X_{ч.н.}$ — какое-либо частное решение неоднородной системы $A \cdot X = B$

X_1, X_2, \dots, X_{n-r} — фундаментальная система решений соответствующей однородной системы $A \cdot X = 0$

C_1, C_2, \dots, C_{n-r} — произвольные постоянные