Лекция 4

Решение систем линейных алгебраических уравнений. Методы простой итерации и итерации Зейделя. Метод прогонки.

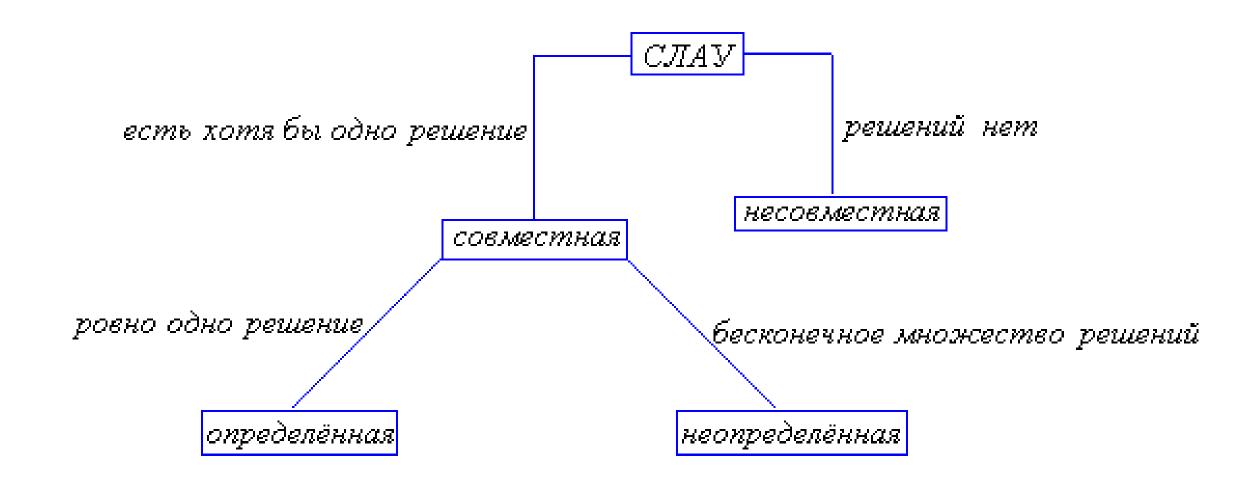
система линейных алгебраических уравнений

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = b_2 \\ \dots \\ a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \dots + a_{nn}x_n = b_n \end{cases}$$

где \boldsymbol{a}_{ij} - коэффициенты перед неизвестными уравнений, \boldsymbol{x}_i - неизвестные величины, \boldsymbol{b}_i - свободные члены уравнений.

Определение

Решением системы линейных алгебраических уравнений являются те значения неизвестных, при которых все уравнения системы обращаются в тождество



Методы решения систем линейных алгебраических уравнений

прямые

итерационные

Гаусса, Крамера, Жордана, окаймления, ортогонализации, главных элементов, метод квадратного корня, метод прогонки

метод итерации, метод итерации Зейделя

<u>Прямые методы</u> дают решение за конечное число действий, просты и универсальны. Решение реализуют в два шага: систему преобразуют к более простому виду, затем решают упрощенную систему и получают решение.

Итерационные методы привлекают простотой реализации, требуют задания начального приближения, применяются для решения систем специального вида. Скорость сходимости итерационного процесса зависит от свойств матрицы коэффициентов перед неизвестными и выбора начального приближения

Метод простой итерации (метод последовательных приближений)

Позволяет найти приближенное решение системы линейных алгебраических уравнений с заданной точностью є

Условия сходимости метода

Все коэффициенты **a**_{ii} отличны от нуля и справедливы неравенства

$$|a_{ii}| > \sum_{\substack{j=1\\i\neq j}}^{n} |a_{ij}|$$

Метод простой итерации

Перепишем уравнения системы в виде

$$\begin{cases} x_1 = \frac{1}{a_{11}} \cdot (b_1 - a_{12} \cdot x_2 - a_{13} \cdot x_3 - \dots - a_{1n} \cdot x_n) \\ x_2 = \frac{1}{a_{22}} \cdot (b_{21} - a_{21} \cdot x_1 - a_{23} \cdot x_3 - \dots - a_{2n} \cdot x_n) \\ \dots \\ x_n = \frac{1}{a_{nn}} \cdot (b_{n1} - a_{n1} \cdot x_1 - a_{n2} \cdot x_2 - \dots - a_{nn-1} \cdot x_{n-1}) \end{cases}$$

Возьмем приближенное решение системы $x_1^0, x_2^0, x_3^0, ... x_n^0$ — нулевое приближение, подставим в формулы и вычислим первое приближение $x_1^1, x_2^1, x_3^1, ... x_n^1$

$$\begin{cases} x_1^{(1)} = \frac{1}{a_{11}} \cdot \left(b_1 - a_{12} \cdot x_2^{(0)} - a_{13} \cdot x_3^{(0)} - \dots - a_{1n} \cdot x_n^{(0)} \right) \\ x_2^{(1)} = \frac{1}{a_{22}} \cdot \left(b_{21} - a_{21} \cdot x_1^{(0)} - a_{23} \cdot x_3^{(0)} - \dots - a_{2n} \cdot x_n^{(0)} \right) \\ \dots \end{cases}$$

$$x_n^{(1)} = \frac{1}{a_{nn}} \cdot \left(b_{n1} - a_{n1} \cdot x_1^{(0)} - a_{n2} \cdot x_2^{(0)} - \dots - a_{nn-1} \cdot x_{n-1}^{(0)} \right)$$

подставим $x_1^{\ 1}, \ x_2^{\ 1}, \ x_3^{\ 1}, \dots \ x_n^{\ 1}$ в формулы и вычислим второе приближение $x_1^{\ 2}, \ x_2^{\ 2}, \ x_3^{\ 2}, \dots \ x_n^{\ 2}$. Повторяем вычисления до выполнения условия достижения точности для всех $x_i^{\ 2}$

$$\max_{i} \left| x_i^{(k)} - x_i^{(k-1)} \right| < \varepsilon$$

Задание Имеется система линейных алгебраических уравнений

$$\begin{cases} 20 \cdot x_1 - x_2 - 3 \cdot x_3 - 5 \cdot x_4 = 15 \\ 2 \cdot x_1 + 18 \cdot x_2 + 5 \cdot x_4 = 83 \end{cases}$$
$$\begin{cases} x_1 + 5 \cdot x_2 + 32 \cdot x_3 + 6 \cdot x_4 = 18 \\ 3 \cdot x_2 + x_3 + 12 \cdot x_4 = 8 \end{cases}$$

Найти решение системы методом итерации с точностью 10⁻³.

проверка условия сходимости

$$\left|a_{ii}\right| > \sum_{\substack{j=1\\i\neq j}}^{n} \left|a_{ij}\right|$$

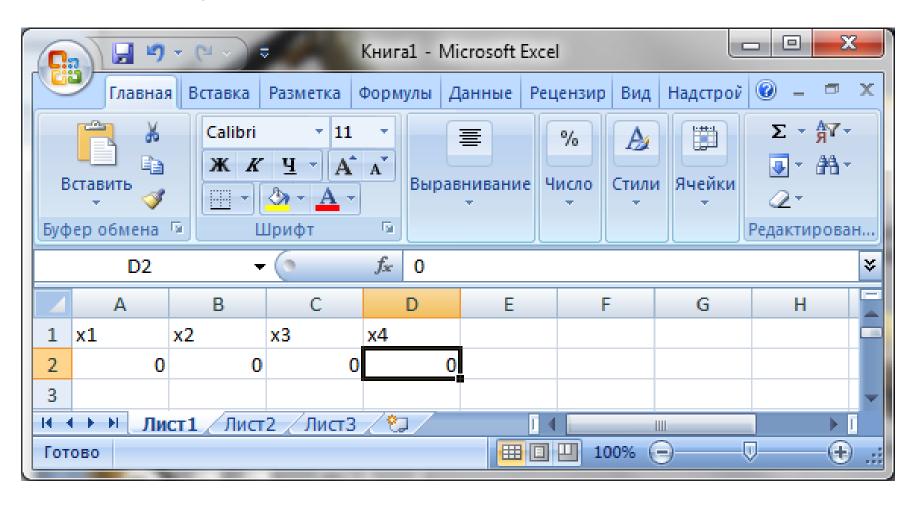
- Первое уравнение 20 сравниваем с суммой 1+1+3+5
 ⇒ условие справедливо
- Второе уравнение 18 сравниваем с суммой 2+5 ⇒ условие справедливо
- Третье уравнение 32 сравниваем с суммой 1+5+6 ⇒ условие справедливо
- Четвертое уравнение 12 сравниваем с суммой 3+2 ⇒ условие справедливо.

Перепишем уравнения системы в виде

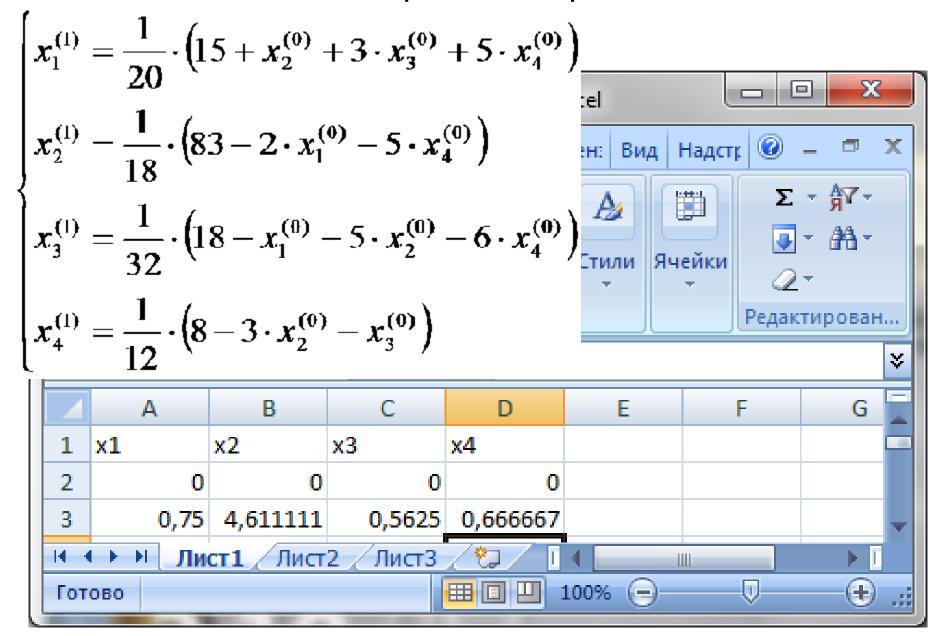
$$\begin{cases} x_1^{(1)} = \frac{1}{20} \cdot \left(15 + x_2^{(0)} + 3 \cdot x_3^{(0)} + 5 \cdot x_4^{(0)} \right) \\ x_2^{(1)} = \frac{1}{18} \cdot \left(83 - 2 \cdot x_1^{(0)} - 5 \cdot x_4^{(0)} \right) \\ x_3^{(1)} = \frac{1}{32} \cdot \left(18 - x_1^{(0)} - 5 \cdot x_2^{(0)} - 6 \cdot x_4^{(0)} \right) \\ x_4^{(1)} = \frac{1}{12} \cdot \left(8 - 3 \cdot x_2^{(0)} - x_3^{(0)} \right) \end{cases}$$

Решение в Microsoft Excel.

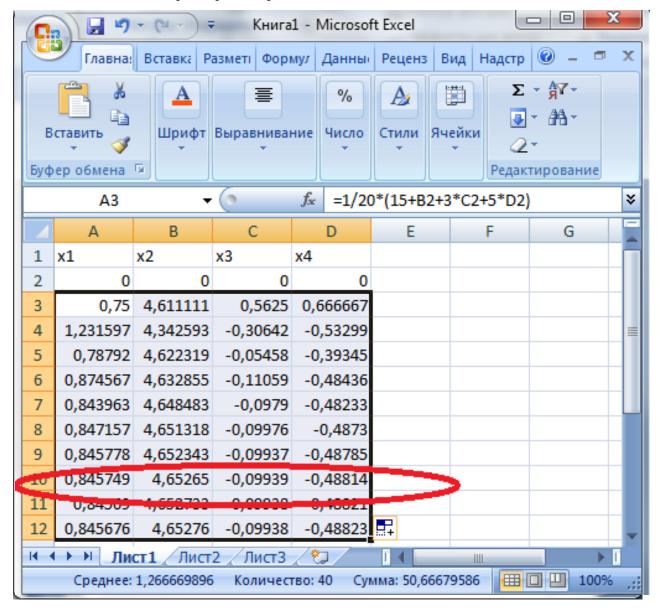
Занесение в ячейки таблицы нулевого приближения

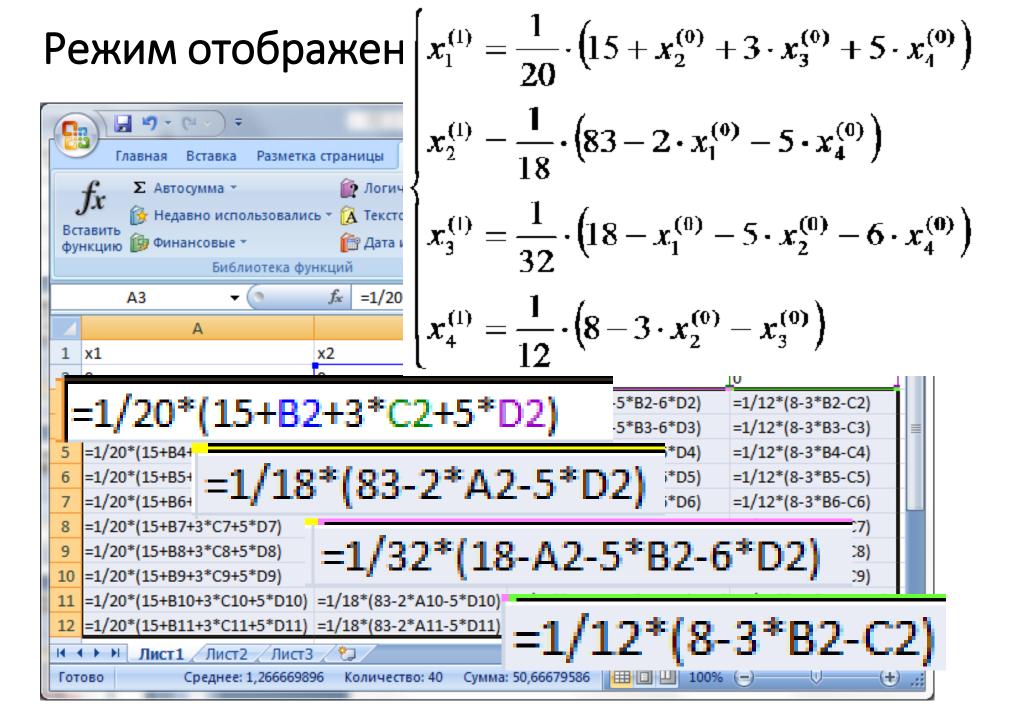


Вычисление первого приближения



Получение следующих приближений копированием формул

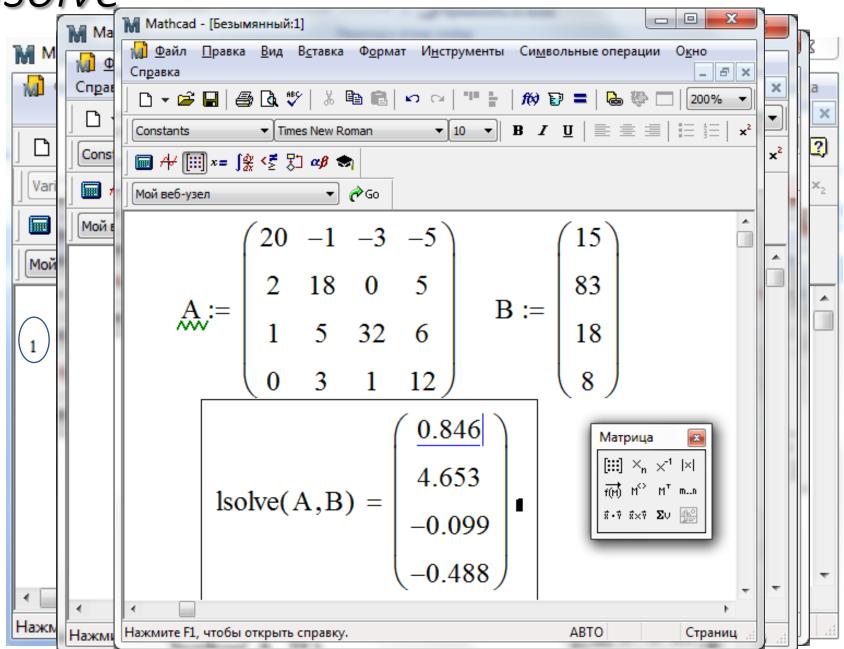




Решение в MathCAD методом Гаусса с использованием функции Isolve

- 1. Задать матрицу коэффициентов перед неизвестными системы
- 2. Задать столбец свободных членов системы
- 3. Написать имя функции с аргументами
- 4. Нажать знак равенства для вывода решения

Isolve



Решение в MathCAD методом итерации с использованием функции find

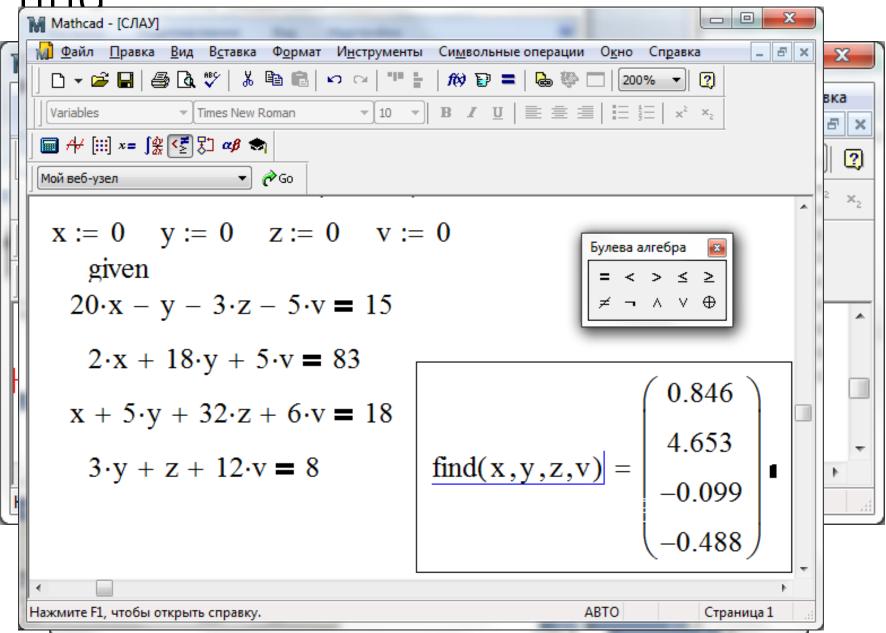
функция *Find* позволяет находить

- ✓Значения корней нелинейных уравнений
- ✓ решения системы линейных алгебраических уравнений
- ✓ решения системы линейных уравнений

Реализация функции find

- •Задание начальных приближений (нулевых): $x:=x_0$, $y:=y_0$, $z:=z_0$
- •Ввод слова *Given,* указывающего на то, что далее следует система уравнений
- •Ввод системы уравнений; (знак равенства ставится «жирный» с палитры «логический»
- •Ввод функции *Find(x,y,z,...)*
- •Получение решения нажатием клавиши =.

find



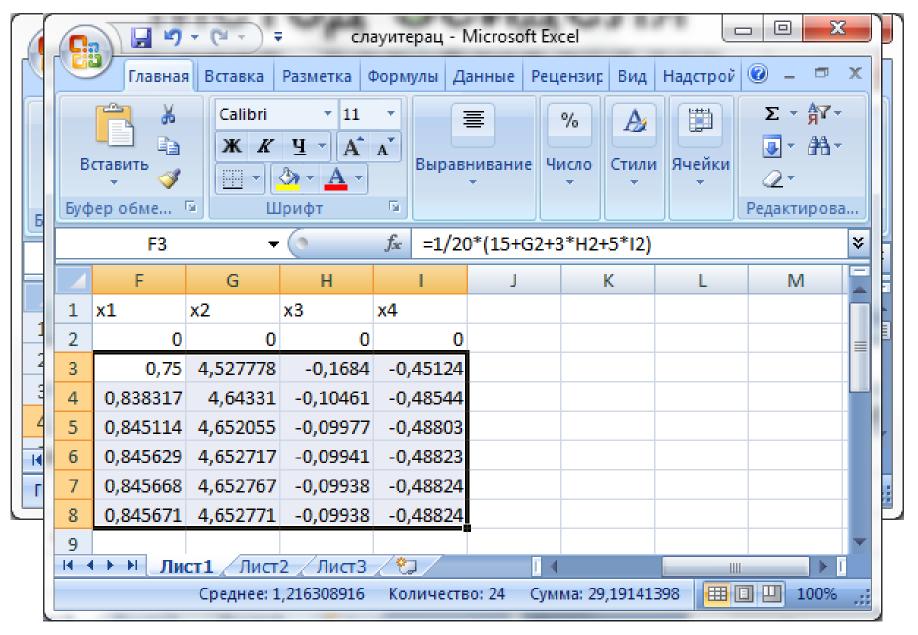
Метод итерации Зейделя

В методе простой итерации при вычислении следующего приближения используются значения предыдущего. В методе Зейделя предложено при получении следующего приближения использовать не только значения предыдущего шага итерации, но и уже полученные значения текущей итерации

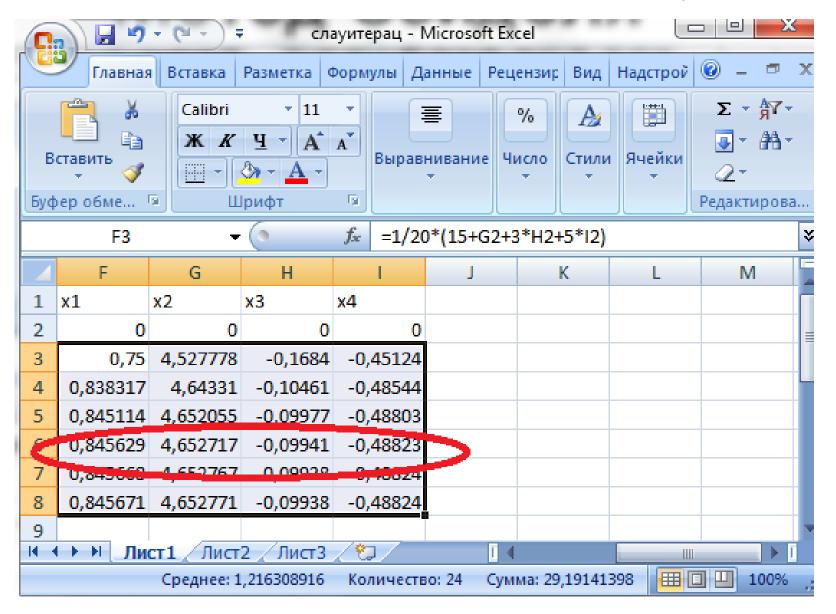
Формулы итерации Зейделя

$$\begin{cases} x_1^{(1)} = \frac{1}{a_{11}} \cdot \left(b_1 - a_{12} \cdot x_2^{(0)} - a_{13} \cdot x_3^{(0)} - \dots - a_{1n} \cdot x_n^{(0)} \right) \\ x_2^{(1)} = \frac{1}{a_{22}} \cdot \left(b_2 - a_{21} \cdot x_1^{(1)} - a_{23} \cdot x_3^{(0)} - \dots - a_{2n} \cdot x_n^{(0)} \right) \\ \dots \\ x_n^{(1)} = \frac{1}{a_{nn}} \cdot \left(b_n - a_{n1} \cdot x_1^{(1)} - a_{n2} \cdot x_2^{(1)} - \dots - a_{nn-1} \cdot x_{n-1}^{(1)} \right) \end{cases}$$

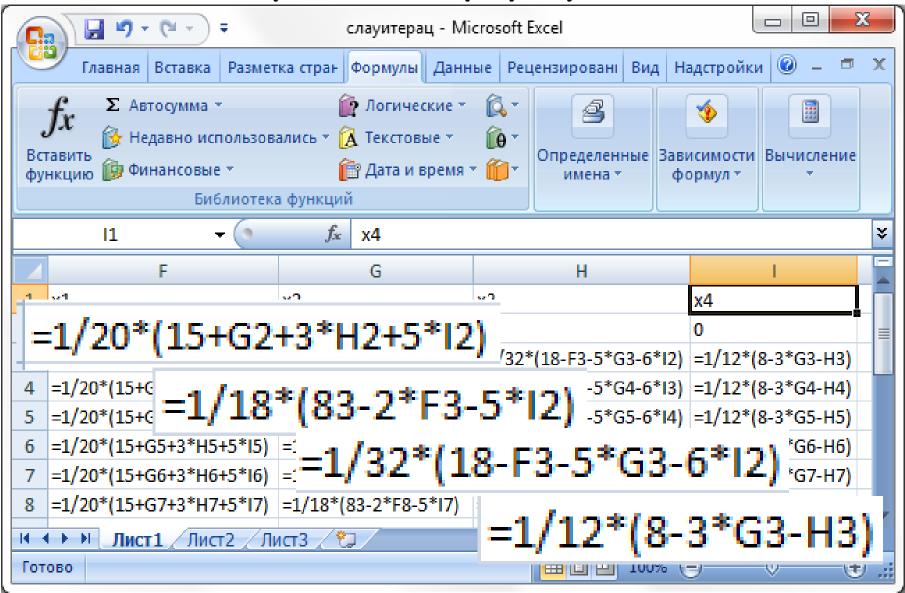
Метод Зейделя



Точность вычислений достигнута



Режим отображения формул



Метод прогонки

Метод **Гаусса** заключается в приведении матрицы коэффициентов перед неизвестными к треугольному виду

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = b_2 \\ \dots \\ a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \dots + a_{nn}x_n = b_n \end{cases}$$

Прямой ход метода Гаусса

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1' \\ a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = b_2' \\ \dots \end{cases}$$

 $a_{nn}^{'}x_{n}=b_{n}^{'}$ Обратный ход метода Гаусса

$$x_n = b_n'$$
 $x_{n-1} = b_n' - a_{n-1n}' \cdot x_n$

Метод прогонки — метод Гаусса для систем специального вида:

матрица коэффициентов трехдиагонального вида (*n*=4)

$$\begin{cases} b_1 \cdot x_1 + c_1 \cdot x_2 = f_1 \\ a_2 \cdot x_1 + b_2 \cdot x_2 + c_2 \cdot x_3 = f_2 \\ a_3 \cdot x_2 + b_3 \cdot x_3 + c_3 \cdot x_4 = f_3 \\ a_4 \cdot x_3 + b_4 \cdot x_4 = f_4 \end{cases}$$

Прямой ход метода прогонки

Как в прямом ходе метода Гаусса, мы достигаем треугольного вида матрицы коэффициентов умножением всех элементов строки на число и вычитанием ее из нижестоящей строки системы.

Результат прямого хода прогонки

$$\begin{cases} x_1 + s_1 \cdot x_2 = g_1 \\ x_2 + s_2 \cdot x_3 = g_2 \\ x_3 + s_3 \cdot x_4 = g_3 \\ x_4 = g_4 \end{cases}$$

$$s_1 = \frac{c_1}{b_1} \quad g_1 = \frac{f_1}{b_1} \quad g_i = \frac{f_i - a_i \cdot g_{i-1}}{b_i - a_i \cdot s_{i-1}}$$

$$s_i = \frac{c_i}{b_i - a_i \cdot s_{i-1}} \quad i=2, 3, 4$$

Получение ответа обратным ходом прогонки по формулам

$$x_4 = g_4$$

$$x_i = g_i - s_i \cdot x_{i+1}$$
 $i=3, 2, 1.$

Задание

Найти решение системы методами итерации и прогонки

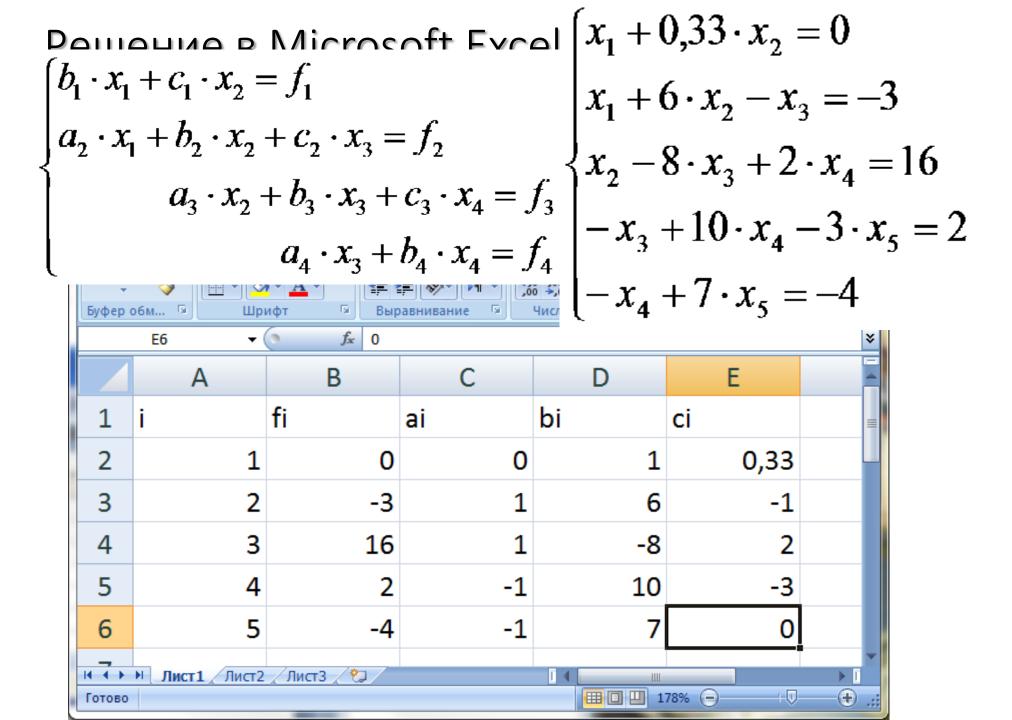
$$\begin{cases} 3 \cdot x_1 + x_2 = 0 \\ x_1 + 6 \cdot x_2 - x_3 = -3 \\ x_2 - 8 \cdot x_3 + 2 \cdot x_4 = 16 \\ -x_3 + 10 \cdot x_4 - 3 \cdot x_5 = 2 \\ -x_4 + 7 \cdot x_5 = -4 \end{cases}$$

Решение методом прогонки

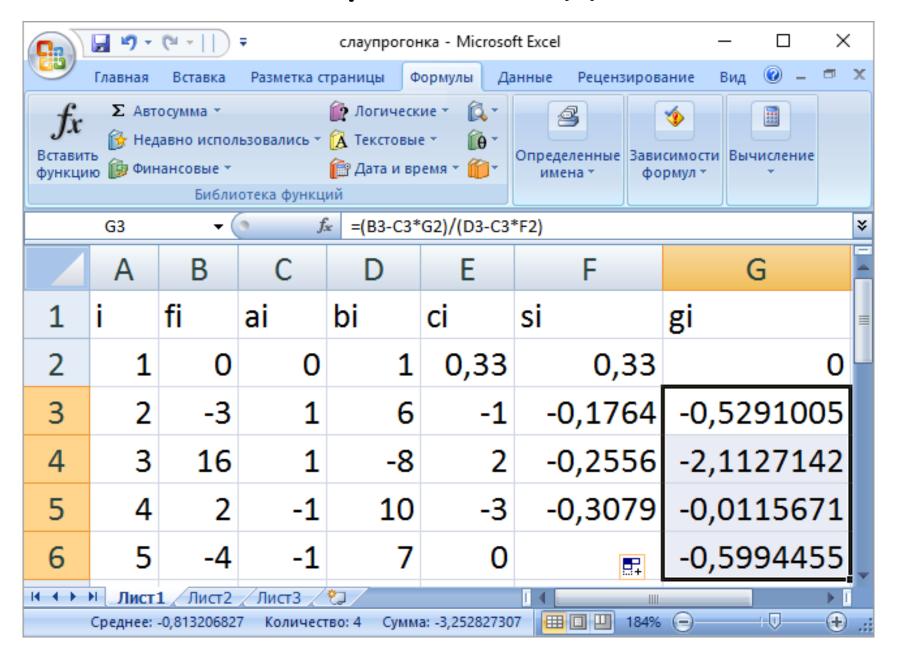
Систему приводим к виду, когда коэффициент в первом уравнении перед первой неизвестной равняется

единице

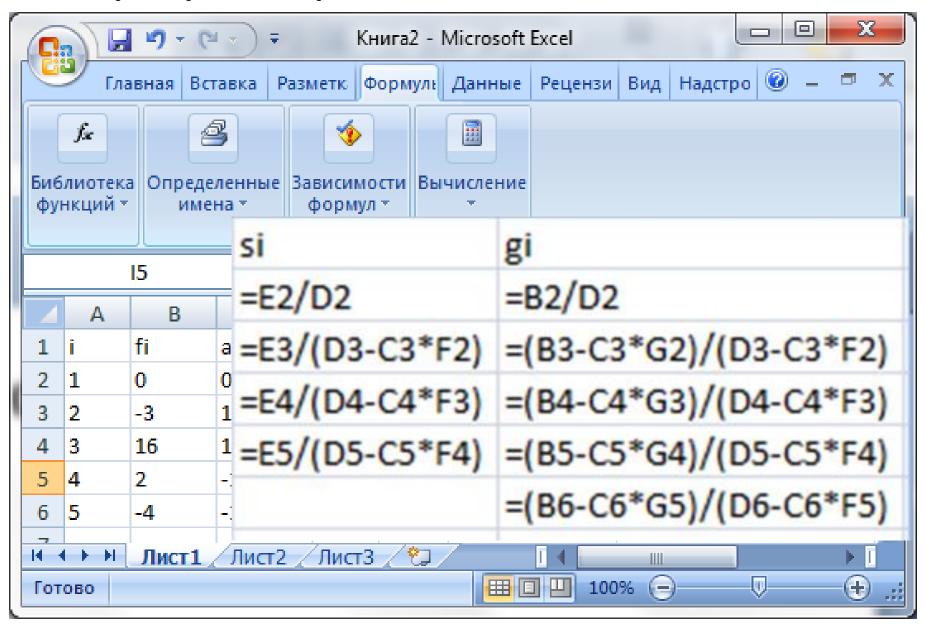
$$\begin{cases} x_1 + 0.33 \cdot x_2 = 0 \\ x_1 + 6 \cdot x_2 - x_3 = -3 \\ x_2 - 8 \cdot x_3 + 2 \cdot x_4 = 16 \\ -x_3 + 10 \cdot x_4 - 3 \cdot x_5 = 2 \\ -x_4 + 7 \cdot x_5 = -4 \end{cases}$$



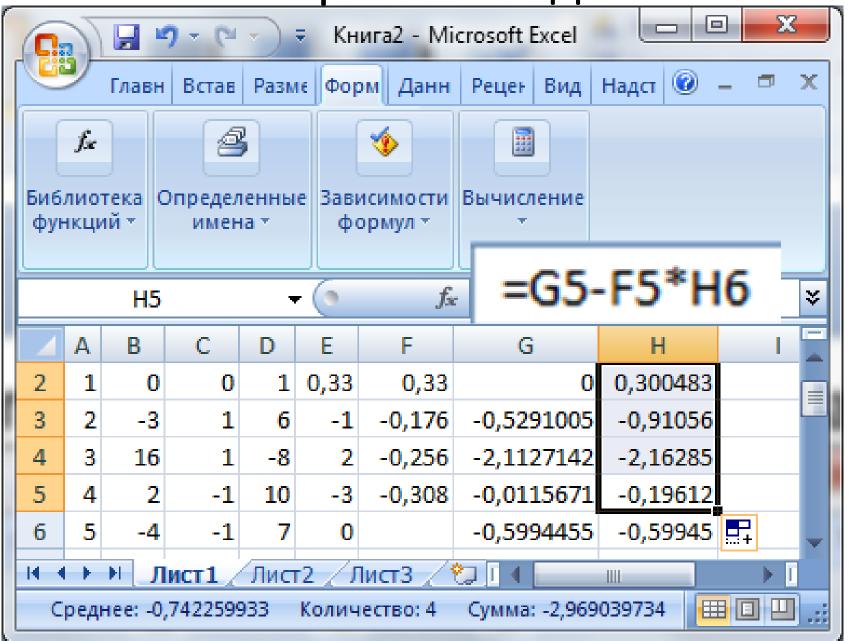
Выполнение прямого хода



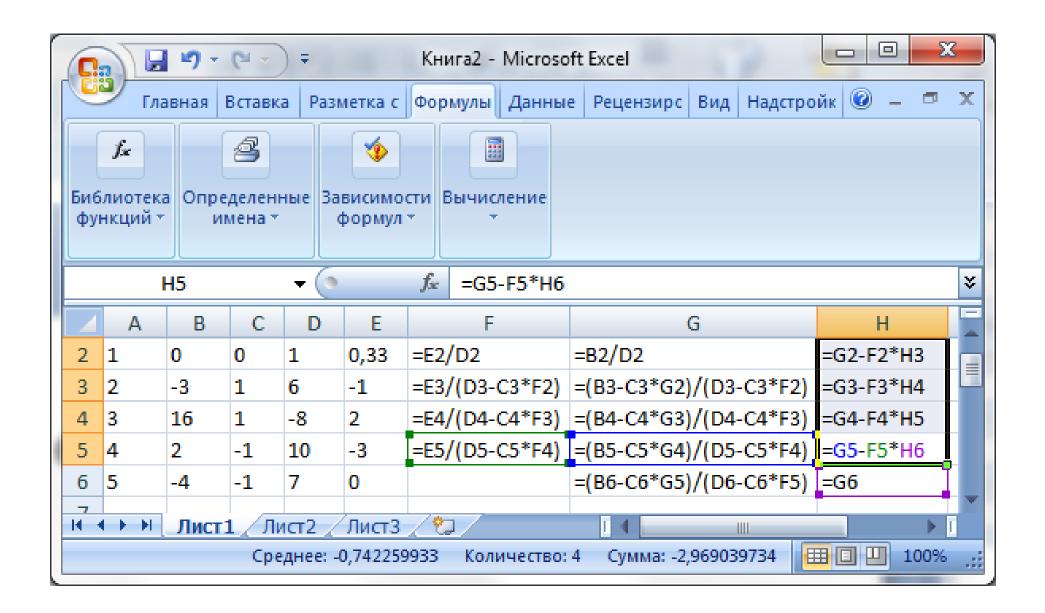
Формулы прямого хода



Выполнение обратного хода



Решение в режиме отображения формул

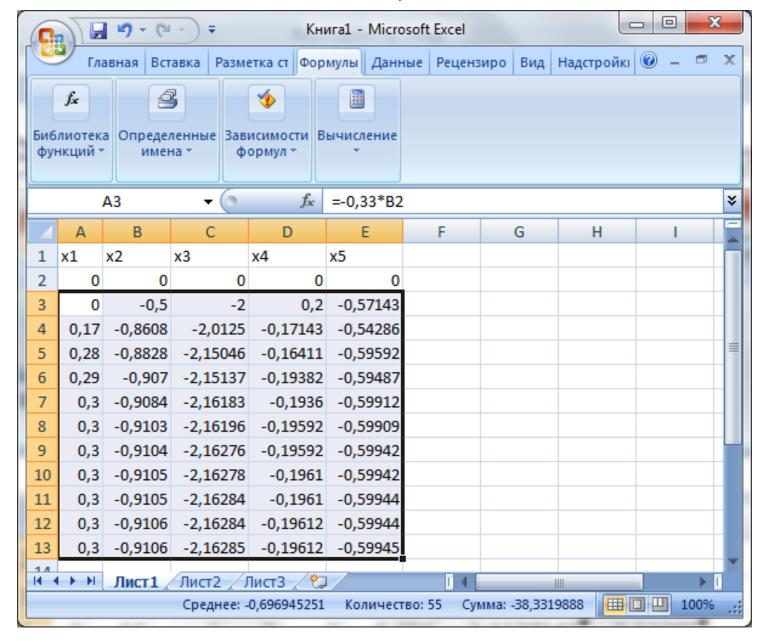


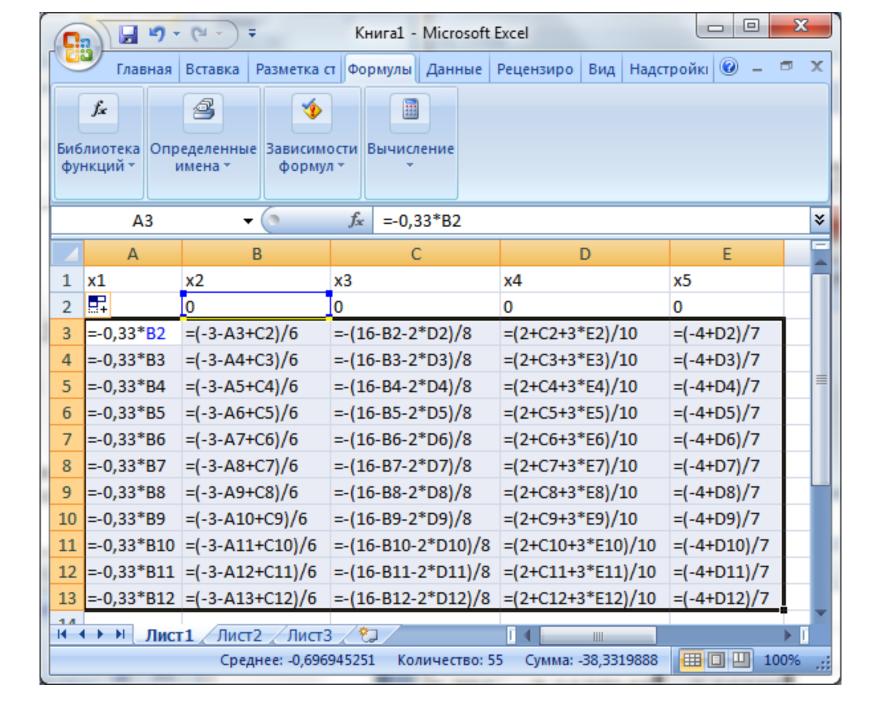
Сопоставление с решением методом итерации

Преобразуем уравнения системы применения метода итерации

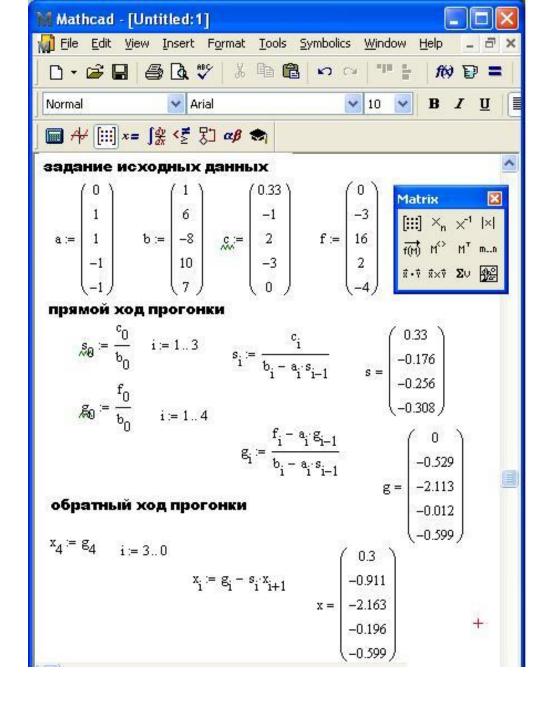
$$\begin{cases} x_1 = -0.33 \cdot x_2 \\ x_2 = \frac{-3 - x_1 + x_3}{6} \\ x_3 = -\frac{16 - x_2 - 2 \cdot x_4}{8} \\ x_4 = \frac{2 + x_3 + 3 \cdot x_5}{10} \\ x_5 = \frac{-4 + x_4}{7} \end{cases}$$

Решение методом итерации





Прогонка в пакете Mathcad



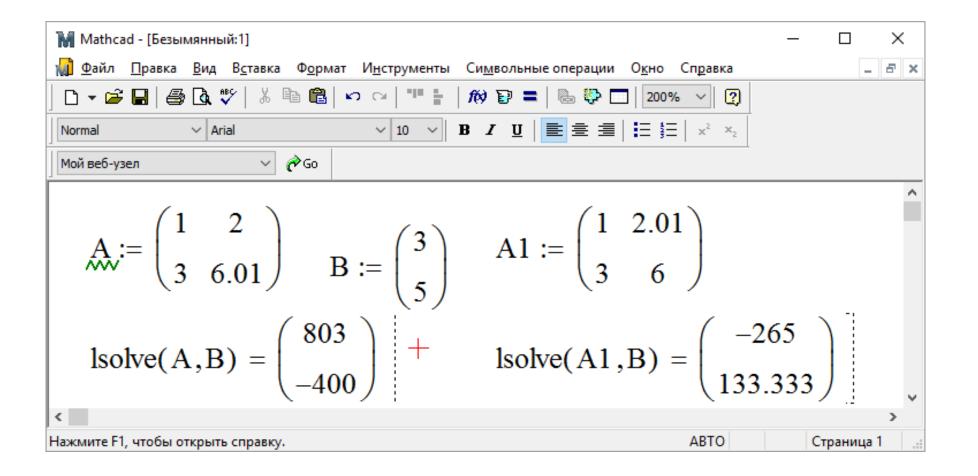
На практике часто приходится сталкиваться не только с системами линейных алгебраических уравнений с квадратной матрицей А, но и с прямоугольной матрицей размера MxN, т. е. системами, в которых число неизвестных не равно числу уравнений (как больше, так и меньше него). Такие системы для решения требуют специфического подхода.

Неклассические системы

Рассмотренные выше системы предполагают равно количество уравнений и неизвестных. Это означает, что матрица из коэффициентов перед неизвестными (A) квадратная. Для таких систем доказано, что решение существует и единственно, если определитель матрицы отличен от нуля (|A|≠0). Плохо обусловленная система — система, у которой определитель отличен от нуля, но очень близок к нулю.

Несмотря на то, что плохо обусловленные системы имеют единственное решение, на практике искать их чаще всего не имеет смысла

$$\begin{cases} x + 2y = 3 \\ 3x + 6.01y = 5 \end{cases}$$
$$\begin{cases} x + 2.01y = 3 \\ 3x + 6y = 5 \end{cases}$$



Переопределенные и недоопределенные системы линейных алгебраических уравнений

- <u>Переопределенные системы линейных</u> алгебраических уравнений системы, в которых число уравнений больше числа неизвестных
- <u>Недоопределенные системы линейных</u> алгебраических уравнений системы, в которых число уравнений меньше числа неизвестных